1-0257

赤外線リモコン玩具

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B 2)

(11)特許番号

第2625617号 台機記入海

(45) 発行日, 平成9年(1997) 7月2日

(24)登録日 平成9年(1997)4月11日

(51) Int,Cl.* A 6 3 H 19	9/24 9/02	裁別記号	厅内整理番号	13 A63H 1 3	.9/24 60/02	А	技術表示箇所
•)/00 /14	3 0 1	:	H04Q	9/00 9/14	A C 301B K 請求項の数3	:(全 8 頁)
(21)出廢番号		お願平4−260828		(73)特許極者 000003584 株式会社トミー			
(22)出頭日 (65)公開告号 (43)公開日		平成4年(1992)9月 特開平6-79066 平成6年(1994)3月		(72)発明者 (74)代理人 等資官 (56)参考文献	東京都 石京都 東京社 テ 会理士 神 悦派	 密飾区立石 7 丁自 9 広行 ご飾区立石 7 丁目 9 ミー内 荒船 博司 学 平 1 - 93293 (J P で55 - 38790 (J P で55 - 106731 (毎10号 株式 ・ ・, A) ・, A) P. A)

(54) (発明の名称) リモコン玩具

1

(57)【特許請求の範囲】

2

択スイッチにより選択された磁別データと受信した前記 設別データが一致したときに制御されるように構成され ていることを特徴とするリモコン玩具。

【翻求項2】 識別データを含むデータを送出する複数の送信機と、当該複数の送信機から送出されたデータを受信して遠隔制御される複数の受信機とを有するリモコン玩具において 前記各送信機は、個別の識別データを保有するとともに、データ部と当該データ部の送出時間以上の時間長を持つスペース部とからなる単位データ部と当該単位データ部の時間長以上の時間最を持つクェイト部との個別の組合わせを保育しており、当該組合わせに基づいて前記データを送出するように構成され、前記各受信機は個別の認別データを保育し、当該識別データと受信した前記設別データが一致したときに制御されるように構成されていることを特徴とするリモコン玩

監修 日本国行许广

符針2625617

R:188

102年09月03日(火) 11時12分 宛先: 0352065372

【湖水項3】 データの送出及び受信に赤外線を使用す ることを特徴とする講求項1又は2に記載のリモコン統

3

(発明の詳細な説明)

(0001)

具,

【渡菜上の利用分野】本発明は、データを送出して遠隔 制御ずるリモートコントロール玩具(以下リモコン玩具 という。) に瀕し、詳しくは、複数の送危機から送出さ れるデータの干渉による受信機の認動作及び非動作を防 止し、同一気内においても複数の送信機に対応する複数 の受信機を同時に適隔制御することができるリモコン玩 具に関する.

(0002]

【従来の技術】近年、赤外線、FMによる無線周波及び 超音波を使用してリモートコントロールする玩具が多く なっている。これらの玩具においては、通常、送信機で は制御キーに対応したデータを送出し、受信機ではその データを識別して受信機側の玩具の遺嘱制御を行ってい る。この適隔制御においては、以下の2種類の方法が用 いられていた。

【0003】1つは、送信機の制御キーを押している 間、連続的にデータを送出する方法である。また、他方 は、送信機の制御キーを押したときに、短時間に単発的 にデータを送出する方法である。

[0004]

[発明が解決しようとする課題] しかし、複数人が複数 の送信機を使用して、岡時に、かつ、同一場所で別個の 受信機側の玩具を制御する場合、例えば、カー・レーシ ング玩具等においては、次のような問題がある。

【0005】すなわち、前者の連続的にデータを送出す る方法においては、赤外線や無線周波が互いに干渉して 受信機が正常なデータの読み込みができなくなり、遠隔 制御自体が正確に行われないという問題点があった。

【0006】また、リモートコントロールに赤外線を使 用する場合において、その周波数を変更して制御すると きには、発光素子及び受光索子を送信機及び受信機毎に 変えなければならなく、現在の技術レベルから見ると非 常に困難である。また、無線周波を使用する場合にあっ ても、その無線周波数を変更するのは煩わしく、たとえ 無線周波数を変更した場合においても、同一気内におい て同時に複数人が無線周波を送出すると、各受信機の高 周波増幅部において増幅器が飽和するため正確なデータ の受信が困難であり、適隔制御自体が正確に行われない という問題は残っている。

【0007】さらに、後者の方法では、必ずしも同時に 赤外線等が送出されるとは限られないが、 同時に送出す 5場合が多く、前述の前者の方法と同様に赤外線等の干 まにより正確な遠隔制御は困難であった。

を行うには制御キーを聖統して何度も押さなければなら ならず、そのため、指が疲れたりするほか、副衛キーの 使用頻度が高いため、すぐに制御キーが接触不良になる という問題点もあった。

【0009】本発明は、このような問題点を解決するた めになされたものであり、同一窓内で複数の選信機にて 同時に別個の玩具の遠隔操作を行っても、正確な遠隔制 御が可能で、しかも、制御キーの連続押しポタン操作を 可能として、制御キーの使用類度を低くすることで、制 御中一の延命化を図ることができる玩具を提供すること を目的とする。

[0010]

【碑題を解決するための手段】上記目的を違成するため に、本発明は、識別データを含むデータを送出する遺侶 機と、返信機から送出されたデータを受信して遠隔制御 される受信機とを有するリモコン玩具において、送信機 は、複数の識別データを保有するとともに、識別データ の中から任意の一つを選択するための識別データ選択ス イッチを有し、データ部とそのデータ部の送出時間以上 の時間長を持つスペース部とからなる単位データ部と、 単位データ部の時間長以上の時間長を持つウェイト部と の組合わせを複数保有し、選択された識別データにより 前記組合わせが決定され、その決定された組合わせに基 づいてデータを送出するように構成され、受信機は複数 の識別データと両一の識別データを保有し、その識別デ ータの中から任意の一つを選択するための受信選択スイ ッチを有し、受信選択スイッチにより選択された疑別デ ータと受信した識別データが一致したときに制御される ように構成されていることを特徴とするものである。

【0011】また、請求項2に記載された発明は、識別 データを含むデータを送出する複数の送信機と、複数の 送信機から送出されたデータを受信して選輌制御される 複数の受信機とを有するリモコン玩具において、各送信 傑は、個別の識別データを保有するとともに、データ部 とそのデータ部の送出時間以上の時間畏を持つスペース 部とからなる単位データ部と、単位データ部の時間長以 上の時間县を持つウェイト部との個別の組合わせを保有 しており、その組合わせに基づいてデータを遊出するよ うに構成され、各受信機は個別の識別データを保有し、 識別データと受信した識別データが一致したときに制御

されるように構成されていることを特徴とするものであ

【0012】また、データの送出及び受信に赤外線を使 用することもできる。

[0013]

30

【作用】上述したリモコン玩具によれば、一対の送信機 及び受信機からなるリモコン玩異に、更に、一対以上の 送信機及び受信機からなるリモコン玩具を加えて複数の 送信機から同時にデータを送出しても、各送信機が、対 [0008]また、連続して受信機側の玩真の国臨制御 50 応する各受信機を正確に遠隔制御することができる。す

ā.

粉許2625617

なわち、上記したリモコン玩具によれば、送信機の機別 データ選択スイッチを選択して、各送信機に個別の機別 データを設定すると、単位データ部とウェイト部との組 合わせが一義的に決定される一方、受信機の受信選択ス イッチを選択して、各受信機に対応すべき送信機と同じ 籤別データを付与すると、送信機と受信機の対が一義的 に決定される。この状態で各送信機がデータを同時に送 出すると、各送信製毎に単位データ部とウェイト部との 組合わせが異なるため、各送信概の送出するデータ同士 が重なり合わない状態を作り出すことができるので、各 10 **受信機は、対応する速信機から必ずデータを受信するこ** とができる。

5

102年69月03日(火) 11時12分 宛先: 0352065372

【0014】また、調求項2に記載された発明によれ ば、複数の送信機と遺跡制御される複数の受信機からな るリモコン玩具においても、予め送信機と対応する受信 概との組同士の間で、識別データと、単位データ器及び ウェイト部からなる組合わせとが変えてあるので、上述 した理由で、各受信機は対応する送信機から必ずデータ を受信することができる。

[0015] また、赤外線をデータの送出及び受信に使 20 用すると、簡易なリモコン玩具を作ることができる。 $\{0016\}$

(実施例)以下、本発明の好適な実施例を、図面を参照 して詳細に説明する。

【0017】最初に本発明に係るリモコン玩具である、 カー・レーシング玩具の遊び方について図3、5を用い て説明する。図5は、本発明に係るカー・レーシング玩 其の送信機工及び草両(受信機) 2.1の外観を示す図で ある。また、図3における上図は、本発明に係るカー・ レーシング玩具の遊び方を示す図であり、2台の送信機 30 1 a、1 bが、2 台の受信機2 1 a、2 1 bをそれぞれ **遠隔制御している様子を示す。**

【0018】図3における送信機1a.1bの識別デー 夕選定スイッテ14を所定の位置、例えば、送信機1a は「A」の位置に、送信機1 bは「B」の位置に設定す る (図 5 参照) 。 また、軍両21a、21bの電源スイ ッチ22をONの位置に設定した後に、各車両21a、 2 1 bの受信選択スイッチ23を、それぞれ「A」、 「B」の位置に設定する。これにより、送信機la、l b及び車両21a.21bの識別データが設定され、送 40 信級1a.1bは、レール24上を走行する受信機21 a、21bをそれぞれ別個に遠屬制御することができ る。この際、送信機1a、1bと車両21a、21bの 組合わせを逆にしたい場合、すなわち、送信嬢1a.1 bが基面21b.21aをそれぞれ道隔刷倒したい場合 は、度両21b、21aの受信選択スイッチ23を 【A」、「S」の位置にそれぞれ設定すればよい。

【0019】次に、送信機 L a の制御キー (図 5 におけ る前進、2 選、ストップ、バック、ライト、翼笛、ボイ ントA、ポイントB、駅 1~4に対応するスイッチ) 1 50 いる。

5のいずれかの制御キーを押すと、送信機しaは、識別 データ避定スイッチ14に対応した激別データと制御キ 一のON信号に対応した赤外線データの送出を開始し、 **谷制御キーに対応して車両21aを避隔副御することが** できる。この場合の亦外線データの送出のタイミング は、図3におけるタイミングチャートAによって行われ る。また、同様に、送信機1bの赤外線の送出は、図3 におけるタイミングテャートBのタイミングによって行 われる。したがって、後述するように、送信機1a、1 bは、同時に制御キーを押してもそれぞれ受信機 2 1 a、210を遺隔機作することができる。 【0020】次に、本発明に係る赤外線を使用したりモ

コン玩具の送信機1の動作を図1を用いて簡単に説明す る。何図に示す送信機1は、制御キー15の押しポタン 動作の検出のために、キー入力信号検出クロックを、制 御回路6の働きにより、キー出力回路7から出力する。 ここで、制御キー15のうちの1つが押されると、キー 入力信号クロックが、キー入力回路8によって検出さ れ、どの制御キーが押されたかが判別される。その後、 この制御キー信号は、データレジスタ9に格納される。 【0021】このデータレジスタ9に格納された制御キ 一信号は、制御回路6に読み込まれる。制御回路6は、 **制御キー信号、識別データ選択スイッチ14からの識別** データ信号等により、分周回路4のキャリア出力を所定 の构成にして赤外線データを作成する。この赤外線デー タは、激別データに対応した単位データ部とウェイト部 との組合わせによって制御回路6から出力される。制御 部6から出力された赤外線データは、出力回路10、ト ランジスター18、19を介して建流均幅されて、赤外 線出力LED20の発光により送信機1から送出され

【0022】図5における受信機21は、送信機1の保 有する複数の磁別データと同一の磁別データを保育して いる。この複数の識別データのうちから1つの識別デー タが、受信選択スイッチ23を選択することによって予 め自己の歳別データとして設定される。送信機しが赤外 線データを送出すると、受信機21は、一般的な赤外線 の受信方法によって、赤外線データを受信して識別デー タを識別する。この際、自己の識別データと同一の識別 データが送出された場合にのみ制御データに対応する制 御が行われる。

【0023】以下、構成について詳細に説明する。

【0024】送信機1は、制御部2、歳別データ選択ス イッチ14、制御キー15、赤外線出力LED20及び その他の周辺部品から構成されている。

【0025】制御部2は、赤外線データ送出の制御を行 うものであり、発振回路 3、分周回路 4、タイミング発 全回路 5、制御回路 6、キー出力回路 7、キー入力回路 8、データレジスタ9及び出力回路10から構成されて

(4)

特3年2625617

【0026】発振回路3は、後述するキャリア、キー・ スキャン動作のためのタイミングクロックを作成するた めの原発版である動作クロックを発振するものであり、 外部にセラミック発振デ11が接続されている。ここ で、動作クロックの発振周波数は456KHzに設定さ れている。また、コンデンサ12、13は、発振周波数

を決定するためのものであり、セラミック発振子11の 両端にそれぞれ接続されている。この発振回路3の出力 節は、分周回路4の入力部に接続されている。

[0027] 分周回路4は、周波数が38KHzで赤外 **視データ透出の同期をとるために使用するキャリアを作** 成するものであり、発振回路3で作成された動作クロッ クを12分周する。この分周回路4の出力部は、タイミ ング発生回路 5 及び出力回路 1 0 の入力部にそれぞれ接 縫されている。

【0028】タイミング発生回路5は、制御回路6に使 用する内部クロック、制御キー15の押しポタン動作を 検出するキースキャンに使用するタイミングクロック等 を、キャリアから作成するものであり、その出力部は、 制御回路6、キー出力回路7、キー入力回路8及びデー タレジスタ9の入力部にそれぞれ接続されている。

【0029】刷御回路6は、送信機1の前進、2速、ス トップ、識別データの選択等の制御キー15の押しポタ ン動作の検出や赤外線データの送出の制御を行うもので ある。この内部には、図示しないメモリーが設けてあ り、このメモリーに複数の識別データと、識別データに 対応した、単位データ部とウェイト部との組合わせとが 予め記憶されている。また、制御キー15の押しポタン 動作を検出するための制御線は、キー出力回路7及び識 別データ選択スイッチし4にそれぞれ投続され、赤外線 30 データの送出を制御するための制御線は、出力回路10 に接続されている。

【0030】キー出力回路7は、制御キー15の押しポ タン動作の検出のためのキー入力信号検出クロックを出 力するものであり、キー・マトリクスを構成する制御キ -15に以下のように接続されている。すなわち、クロ ック出力部7aは制御キー15a~15cの一方の接点 に、クロック出力部でもは制御キー15d~15iの一 方の接点に、クロック出力部1cは制御キー15g~1 5 i の一方の接点に、クロック出力部7 d は制御キー1 5]~151の一方の技点にそれぞれ接続されている。

【0031】キー入力回路8は、制御キー15が押され た場合に、キー出力回路7から出力されたキー入力信号 検出クロックを制御キー15を介して検出するものであ り. その入力邸8aは制御キー15a、15d、15g 及び15iの他方の接点に、入力部8bは制御キー13 b. 15 e. 15 h及びl5kの他方の接点に、入力部 8cは制御キー15c.15Ⅰ、15i及び15lの他 方の接点にそれぞれ接続されている。

力された制御データを記憶するものであって、データ人 力部は、キー出力回路7及びキー入力回路8の出力部に 接続されている。

【0033】出力回路10は、赤外線データの送出及び 送信表示用しED16の点灯を行うために電流増幅を行 うものであり、この出力部は、抵抗17を介してトラン ジスター18のペース及び送信表示用LED16のカソ ードに、それぞれ技統されている。

【0034】トランジスター18、19は、それぞれ、 インピーダンス変換、電流増幅を行うものであり、ダー リントン接続されている。出力回路10から出力された キャリアは、これらのトランジスター18、19によっ て、雪流増幅されて、赤外線出力LED20の発光をO N/OFF to.

【0035】次に、送信機1から出力される源外領デー タの構成について図2を用いて説明する。

【0036】30は、データ部を表しており、このデー 夕部30の時間長t1は49.5msecに設定されて いる。このデータ部30の送出時間内に出力される赤外 20 緑データは、9msecの時間長のリーダー部3し、 4. 5 m s e c の時間長の無信号部32、8ビットの2 進符号からなり識別データ及び制御データを送出するた めのデータコード部33、データコード部33の2進行 今の「1」、「0」を反転した8ピットの2進符号から なる反転データコード部34及び調整部35から構成さ

【0037】このうちのリーダー部31は、白热電灯等 からのノイズと赤外線データを区別するために用いるも のであり、周波数38kHzのキャリアからなる。この キャリアの波形は、8.77μsecの時間長のON包 号と11、53μsecの時間長のOFF信号の繰り返 し信号から描成される。

【0038】また、データコード部33は、遺隔制御す る送信機を識別するための個別の識別データや制御キー I5のON信号を所定の2進符号に変換したデータから 构成される。このデータは、PPM(Pulse Position M odulation) 変調方式によって以下のように変調され る。すなわち、データが「0」の場合は、0.56ms e c の時間長のキャリアと 0. 565m s e c の無送出 部分から構成されており、「1」の場合は、0.56m secの時間長のキャリアと1.69msecの無送出 部分から構成されている。

【0039】反転データコード部34は、データコード 部34のデータを反転したデータから構成され、受信機 側で、正しく反転されているデータを受信できたか確認 することによって、誤動作防止を図っている。また、こ こでも同様にデータはPPM変調方式によって変調され

(0040) 凋整部35は、時間調整用に設けられた部 【0032】データレジスタ9は、制御キー15から入 50 分であり、赤外線データの内容が変わっても、データ部 1

钟許2025617

3 0 の時間長を常に一定の時間、すなわち、4 9.5 m 3 e c とするようにしている.

【0041】36は、送信が祭止されているスペース部 を表しており、このスペース部36の時間長;2は、4 9. 5 m s e c で、データ部 3 0 の時間長と等しい時間 長に設定されている。

【0042】このデータ部30とスペース部36とが一 対となり、時間長Tdが99msecの単位データ部3 7となる。

【0043】また、時間長Tsが99msecのワェイ ト部38を設ける。このウェイト部38の時間長は、草 位データ部37の時間長と同じであり、この間はスペー ス部36と同様に送信が禁止されている。

【3044】次に、図3及び図4を用いて送信機1a、 1bから送出される赤外線データを、受信機21a、2 1 bが受信することができる原理について説明する。

【0045】図3及び図4に示すタイミングテャート A、Bは、図3に示すリモコン玩典であるカー・レーシ ング玩具の送信機1a、1bからそれぞれ送出される赤 外線データを示す図である。このタイミングチャートに 20 おいて、斜線で示す部分が単位データ部37で、空白の 部分が、ウェイト部38を表す。

【0046】最初に、送信機1a、1bの赤外線データ の送出のタイミングが同時の場合について図3を用いて 説明する。送信機1aは、タイミングチャートAに示す ように、単位データ部37が2つ続いた後にウェイト部 38が2つ続くような組合わせで赤外線データを送出す る。一方、送信概しりは、タイミングチャートBに示す ように、単位データ部37が1つあった後にウェイト部 38がしつあるような組合わせで赤外線データを送出す 30 る。これによると、送信機1aによって遠隔制御される 受信機212は、逆信機1bが送信をしていない時間、 すなわち、41に示す送信機1aの単位データ部37の が外線データを受信することができる。

【0047】また、同様に、送信機10によって透隔制 御される受信機21bは、42に示す送信機1bの単位 データ那37の赤外線データを受信することができる。

【0048】次に、送信機 l a、 l b の赤外線データの 送出のタイミングが岡時でない場合について図4を用い て説明する。まず、送信機1 a が赤外線データを送出す 40 るタイミングが、送信機 1 5 の赤外線データを送出する タイミングより早い場合について説明する。図4 (a) は、送信機1aの旅外線データを送出するタイミング が、単位データ部37の時間と等しい時間分(Td)阜 い場合を示す,図4(b)は、送信殻1aの赤外線デー タの送出するタイミングが、単位データ部37の時間の 2 倍の時間分(2×Td)早い場合を示す。また、図4 (c) は、送信機 L a の赤外線データの送出するタイミ ングが、単位データ部37の時間の3倍の時間分(3×

1 a の赤外線データの送出するタイミングが単位データ 邪37の時間の4倍の時間分(4×Td)早い場合は図 4 (a) と同じタイミングになる。

10

【0049】これによると、図4(a)、(b)、 (c) のいずれの場合においても送信機しa. 1 bに対 応する受信機21a、21bは、送信機1a、1bのそ れぞれの単位データ部37の赤外線データを受信できる ことがわかる。すなわち、図4 (a) において、受信機 21 aは、43に示す送信機1aの単位データ部37に おいて受信することができ、受信機21bは、44に示 す送信機15の単位データ部37において受信すること ができる.

【0050】向様に、図4(b)においては、受信機2 1 aは、45に示す単位データ部37において、受信機 21bは、46に示す単位データ昭37において受倡す ることができる.

【0051】また、図4 (c) においては、受信機21 aは、47に示す単位データ部37において、受信機2 1 bは、48に示す単位データ部37において受信する ことができる.

【0052】次に、送信機16が赤外線データを送出す るタイミングが、送信機laの赤外線データを送出する タイミングより早い場合について説明する。図4 (d) は、逆信機1bの赤外線データの送出するタイミング が、単位データ部の時間と等しい時間分(Td)早い場 合を示す。図4(e)は、送信機1bの赤外級データの 送出するタイミングが、単位データ部の時間の2倍の時 同分 (2×Td) 早い場合を示す。また、図4 (e) は、送信機1bの赤外線データの送出するタイミング が、単位データ部の時間の3倍の時間分(3×Td)早 い場合を示す。さらに、送信機1bの赤外線データの送 出するタイミングが、単位データ部の時間の4倍の時間 分(4 imes T d)早い場合は図4(d)と同じタイミング になる。

[0053] これによると、図4(d)、(e)、 (f) のいずれの場合においても送信機 L a 、 l b に対 応する受信機 2 1 a、 2 1 bは、送信機 1 a、 1 bのそ れぞれの単位データ部37の赤外線データを受信できる ことがわかる。すなわち、図4 (d) において、受侶機 2 L a は、4 9 に示す送信徴 l a の単位データ第37に おいて受信することができ、受信機21bは、50に示し す送信機 1 もの単位データ部 3 7 において受信すること ができる.

【0054】同様に、図4 (e) においては、受信機2 1aは、51に示す単位データ部37において、受信機 21 bは、52に示す単位データ部37において受信す ることができる。

【0055】 また、図4 (i) においては、受信機21 aは、53に示す単位データ部37において、受信機2 Td)早い場合を示す。さらに、図示しないが、送信機 50 1bは、54に示す単位データ部37において受信する 11

ことができる。

【0056】以上のタイミングは、送信機1aの赤外線 データの送出タイミングが単位データ部37の時間の整 数倍の時間分だけ运腐機1bの赤外線データの送出タイ ミングより早い場合または遅い場合を示した。しかし、 単位データ路37の整数倍の時間でない場合も送信機1 a、1bに対応する受信機21a、21bは、同様に赤 外線データを受信することができる。

【0057】すなわち、最初に、図4 (a) において、 送信農1bの赤外線の送出タイミングが、同図と比較し て単位データ部37の1/2の時間長より短い時間、す なわち、データ部30の時間(1より短い時間分だけ早 い場合について説明する。

【0058】何図の55に示す単位データ部37は、4 3に示す単位データ部37と重なることになる。しか し、43に示す単位データ緊37の赤外線データを送出 する時間は、単位データ部37の前半部分であるデータ 部30の時間だけなので、43に示す単位データ部37 のデータ部30は、必ず送信機1bが送信をしていない 時間に送出される。したがって、受信機21aは、43 に示す単位データ部37において受信することができ る。一方、受信機1bは、44に示す単位データ部37 において受信することができる。

[0059]次に、送信機1bの赤外線送出タイミング が、単位データ部37の時間の1/2の時間長以上で単 位データ部37の時間と等じい時間以下の時間分だけ早 い場合について図4 (a) を用いて説明する。

【0060】43に示す単位データ部37は、55に示 す単位データ部37と菌なることになる。しかし、55 に示す単位データ部37の赤外線データを送出する時間 30 は、前半部分であるデータ部30の時間だけなので、5 6に示す単位データ部37におけるデータ部30は、必 ず送信機110の送信がされていない時間にある。 したが って、受信機21aは、56に示す単位データ部37に おいて受信することができる。一方、受信機1bは、4 4に示す単位データ邸37において受信することができ

【0061】図4 (b) ~ (f) についても同様である)で、送信娘 1 a、 1 bが同時に赤外線データを送出し 『も受信機21a.21bは、赤外線データを必ず受信 "ることができる。

〔0062〕このように、データ部30の時間を約50 :secにすると、単位データ部37の時間は約100 .secとなる。したがって、送信機! a、 l bが赤外 のデータを重なりあうタイミングで送信を開始して 、受信機21a、21bは、約400msecに1回 上は有効な赤外類データの受信が可能となる。

0063) なお、本実施例においては、データ部30 スペース部36、単位データ部37とウェイト部38 それぞれの時間長が等しい場合を例にとり説明した。

(6)

矫犴2625617

R:138

しかし、データ部30の時間長よりスペース36部の時 同長が長い場合及び単位データ部37の時間長よりワニ イト部38の時間長が長い場合は、各送信根が送出する 赤外線データ同士の重なり合いが、より少なくなる。 し たがって、各受信機21は、より正確に受信することが できる.

【0064】以上のように、本実施例によれば、2台の 送信機が同時に赤外線データを送出しても、送信機に対 応する受信機は、必ず赤外線データを正確に受信するこ とができるので、受信機側のリモコン玩具は、遠隔刮御。 が正確に行われる。したがって、複数の競技者がそれぞ れの軍両を換綻するカー・レーシング遊びが行うことが できる.

【0065】また、送信機あるいは受信機の識別データ を変更することによって、容易に送信機と受信機の組合 わせを変えることができる。

【0066】さらに、連続して受信機側の玩臭の遠隔制 御を行う場合にも、制御キーを運統して押していてもよ く、そのため、制御キーの使用頻度を低くでき、制御キ 20 一の接触不良を防止することができる。

【0067】なお、本実施例では2対の送信蝦及び受信 機を例にとり説明したが、受信機の反応が遅くてよい場 合には、3対以上の送信機及び受信機を同時に使用する 場合にも適用できることはもちろんである。この場合に おいて、キャリア周波数を高くして単位データ部の時間 を短くすれば受信機の反応は遅くならないことはもちろ んである。また、単位データ部とウェイト部との組合わ せは1つの例を説明したが、その組合わせも本発明の姿 旨を逸脱しない範囲で任意に変更することができる。

(0068)

【発明の効果】以上のように、本発明のリモコン玩具 は、同一室内で複数の送信機にて同時に別個の玩具の遠 隔換作を行っても、正確な遠隔制御が可能で、しかも、 **副御キーの連続押しボタン操作を可能として、制御キー** の使用頻度を低くすることで、制御キーの延命化を図る ことができるという効果を有するものである。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係るリモコン玩具の送信機の構成を示 す図である。

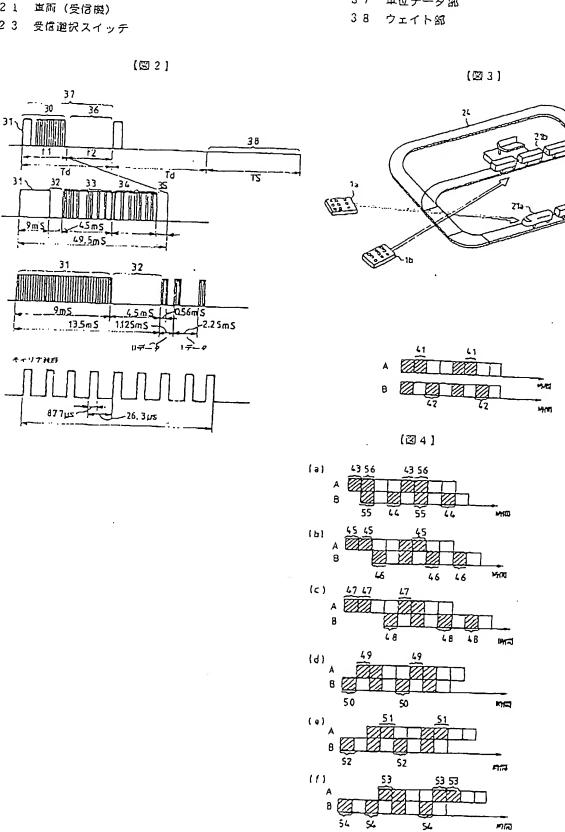
【図2】本発明に係るリモコン玩具の送信機から送出さ れる赤外線データの構成を示す図である。

【図3】本発明に係るカー・レーシング玩具の遊び方及 び2台の送信機から送出される赤外線データのタイミン グチャートを示す図である。

【図4】本発明に係るリモコン玩具の2台の送信機から 送出される赤外線データの送出のタイミングが同時でな い場合の赤外線データのタイミングチャートを示す図で

【図 5】 本発明に係るカー・レーシング玩具の送信機及 50 び受信機の外観を示す図である。

(7) 粉許2623617 13 14 【符号の説明】 3 0 データ部 1 送信機 36 スペース部 14 遊別データ選択スイッテ 3 7 単位データ部 21 直而 (受信機) 38 ウェイト貂 23 受信選択スイッテ

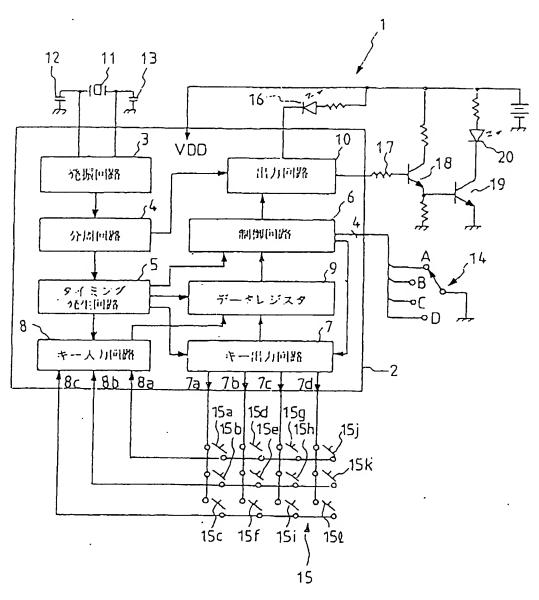


(8)

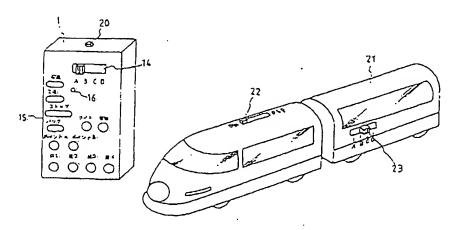
符評2625617

R:188

(国1)



[図5]



愛調 9月 3日 11時01分